

# Vyčíslitelnost

2. ledna 2013

## Obsah

<b>1</b>	<b>Úvod</b>	<b>2</b>
<b>2</b>	<b>Turingovy stroje</b>	<b>2</b>
2.1	Modifikace . . . . .	3
2.2	Složitost . . . . .	3
2.3	Univerzální turingův stroj . . . . .	3
2.4	Halting problém . . . . .	4
<b>3</b>	<b>Primitivně, částečně rekurzivní funkce</b>	<b>4</b>
<b>4</b>	<b>Relativní vyčíslitelnost</b>	<b>5</b>
4.1	Částečně rekurzivní funkcionál . . . . .	6

## 1 Úvod

Intuitivní teorie množin měla problémy – spory. Chce to tedy zavést teorii prvního řádu, která je bezesporná. Kdyby byla i úplná, tak by to bylo ještě lepší.

Když byla aritmetika s  $+$ ,  $\cdot$ , tak se nedalo rozhodnout, jestli tam nějaká věta patří, nebo ne. Když tam bylo jen  $+$ , tak rozhodnutelnost dokázat šla.

Gödel dokázal, že rozumná teorie (pokud má něco „užitečného“), tak v ní nelze dokázat bezespornost. A je také nerozhodnutelná.

## 2 Turingovy stroje

Má nekonečnou pásku, na každé buňce jeden z konečně mnoha znaků, vnitřní stav z konečně mnoha stavů, rozhoduje o změně stavu, posunu a zápisu.

Obvykle se zapisuje jako pětice  $T = (A, Q, \delta, \bar{q}, F)$ .

- $A$  je vnější abeceda
- $Q$  je vnitřní abeceda
- $\delta : (Q - F) \times \{A \cup \{\Lambda\}\} \rightarrow \{-1, 0, 1\} \times \{A \cup \{A\}\}$  přechodová funkce, je v ní zadán program
- $\bar{q}$  počáteční stav
- $F$  koncové stavy

Existují i jiné modifikace (konečné,  $\Lambda$  součást abecedy, etc).

Konfiguraci zapisují obvykle jako  $UqsV$ , kde  $U$ ,  $V$  jsou kusy před a za čtecí hlavou (které obsahují vše „zajímavé“ – prázdná do nekonečna můžu zahodit),  $q$  je stav a  $s$  je čtecí hlava.

Turingův stroj umí v zásadě všechno, ale programovat ho je složité. Proto lze vytvořit některé operace:

- Skládání – pustím dva stroje „za sebou“
- Větvení – jeden má dva koncové stavy, za jeden pověším jeden další stroj, za druhý další.
- Jde pospojovat i cyklus.

## 2.1 Modifikace

Možnost nepovolit mu zůstat na místě – je stejně silný, můžu popojít tam a zase zpět.

Pokud se můžu pohybovat jen jedním směrem, degraduje to na konečný automat.

Pokud bude páska jen na jednu stranu, tak můžu zmergovat na liché/sudé, nebo kartézský součin abecedy (a udělat ji dvoustopou).

Když zavedu omezovače – okraje – umí poznat, kde končí, musí se posouvat.

Omezení činnosti – když mu povolím udělat jen dvě věci zároveň, tak mu to stačí. Dokonce stačí, když bude smět dělat jen jednu věc. Není jednoduché dokázat.

Omezení na počet písmen – stačí dvě různá  $(\Lambda, 1)$  – budu kódovat sekvence.

Mít jen jeden aktivní stav nestačí – není se dle čeho rozhodnout. Jsou potřeba alespoň dva aktivní stavy.

Univerzální turingův stroj – bere kromě vstupu také program, ten interpretuje. Budeme tvrdit, že se programy podmíněně rovnají, pokud se zastavují v obou případech stejně a když se zastaví, dají stejné výsledky. Musím si pamatovat stavy, přecházet a prohledávat program. Poněkud pomalé.

## 2.2 Složitost

Obvykle se uvažuje prostorová a časová. Na počítání složitostí se hodí, protože je to jednoduchý model.

Můžeme uvažovat více pásek, čímž se to zrychlí. Počítá se, že složitost je alespoň délka vstupu, ale u prostorové to tak není – počítá se jedna vstupní páska (jen pro čtení) a jedna přepisovatelná páska.

## 2.3 Univerzální turingův stroj

Existuje univerzální turingův stroj, tj. takový, který dokáže simulovat libovolný jiný. Jeho vstupem je původní vstup (překódovaný do jeho abecedy) a program původního stroje. Má pásku, kde má vstup, kód stroje, ohraničení a oddělovače a odkládací místo (na stav, aktuálně přečtené políčko, etc). Na vstupu si označuji místo vstupu, kde je zrovna hlava.

Je potřeba všechno kopírovat po bitu a pobíhat, resp. hledat instrukce a podobně.

## 2.4 Halting problém

Máme daný program a data. Ptáme se, jestli se zastaví. Není algoritmicky rozhodnutelný – neexistuje turingův stroj, který se vždy zastaví a rozhodne. Použijí kantorovu diagonální metodu. Předpokládejme, že máme takový program. Vezmeme ho jako číslo, tedy musí umět být vstupem sama sebe.

Funkce  $\varphi : \mathbb{N}^k \rightarrow \mathbb{N}$  je **turingovsky vyčíslitelná**, jestli existuje turingův stroj, který ji vyčísluje. Nezáleží na kódování čísel.

## 3 Primitivně, částečně rekurzivní funkce

Přístup, který zvolil Gödel. Ve funkcionálním přístupu abstrahuje od implementace, nezajímáme se o to, jak se to dělá. Má to induktivní charakter. Máme axiomy a odvozovací pravidla.

Máme 3 druhy základních funkcí:

- Nulová funkce ( $o(x) = 0$ ).
- Následník ( $S(x) = x + 1$ ).
- Projekce ( $I_n^j(x_1, x_2, \dots, x_n) = x_j$ ).

Dále máme odvozovací pravidla:

- Operátor substituce – nahradí proměnnou za funkci.
- Operátor primitivní rekurze  $R_n(f, g)$ , kde  $f$  má  $n - 1$  proměnných,  $g$  má  $n + 1$  proměnných.  $h(0, x_2, \dots, x_n) = f(x_2, \dots, x_n)$  a  $h(y + 1, x_2, \dots, x_n) = g(y, h(y, x_2, \dots, x_n))$ . Tedy, máme inicializaci ( $f$ ) a krok.
- Operátor minimalizace  $M_n(f)$ ,  $f$  má  $n + 1$  proměnných.  $h(x_1, \dots, x_n) = (f(x_1, \dots, x_n, z) = 0) \wedge \forall j < z f(x_1, \dots, x_n, j) \neq 0$ .

Toto je ve všech rozumných jazycích jednoduše implementovatelné.

Třída primitivně rekurzivních funkcí je třída obsahující základní funkce a je uzavřená na první dva operátory.

Částečně rekurzivní funkce jsou uzavřené i na třetí operátor.

Obecné rekurzivní funkce musí být definované všude.

Tyto funkce – z jejich odvození – lze implementovat.

**Odvození funkce** je posloupnost funkcí, z nichž každá je buď primitivní, nebo vzniká z předchozí pomocí povolených operátorů. Samozřejmě je potřeba

přidat i kterou základní, nebo z kterých předchozích se tvoří, etc. Poslední je ta funkce. Odvození hraje roli programu.

Primitivně rekurzivní funkce jsou všude definované a efektivně vyčíslitelné – indukci dle složitosti formule.

**Tvrzení 1** *Primitivně rekurzivní jsou vlastní podmnožinou obecných rekurzivních a ty jsou vlastní podmnožinou částečných rekurzivních funkcí.*

Důkaz:

Neostré inkluze jsou zřejmě vidět.

Ackermanova funkce patří do obecně rekurzivních, ale není primitivně rekurzivní – for cyklus na ni nestačí.



#### Příklad 1:

Součet je primitivní rekurzivní funkce. Stačí použít operátor primitivní rekurze.



Primitivní rekurzivní funkce jsou právě všechny funkce, které jsou naprogramovatelné v programovacím jazyce s pomocí for cyklu. To, že ackermanova funkce není primitivně rekurzivní je zřejmé z toho, že nám nestačí konečně mnoho vnořených for-cyklů.

Množina  $M$  je **rekurzivní**, pokud  $\chi_M$  (charakteristická funkce) je obecně rekurzivní. Tedy, jsou to právě algoritmicky rozhodnutelné množiny.

Predikáty (vlastnosti, podmínky) – lze ztotožnit s množinami.

**Tvrzení 2** *Spojky výrokového počtu zachovávají rekurzivitu (libovolnou) predikátů. Stejně tak omezená kvantifikace.*

## 4 Relativní vyčíslitelnost

Máme turingův stroj s orákulem, říká jestli něco je v množině  $B$  – vždy se zeptá, dostane odpověď.

Také jde říct tak, že se smí zeptat uživatele na ano/ne.

Lze definovat jako přidání další funkce  $C_B$ , což bude charakteristická funkce množiny  $B$ .

$B$ -obecně rekurzivní funkce a tak podobně, jsou definované obvyklým způsobem.

Jsou ekvivalentní. Funkce jdou simulovat pomocí orákula na TS.

Opačně, máme pevně daný program, uděláme výpočtový strom, podle odpovědí. To může mít konečné i nekonečné větve. Zajímají nás končící výpočty. Budeme to prohlížet do šířky, kdykoliv bude konečná větev, tak ji vygeneruji.

V těch konečných se může zeptat jen na konečně mnoho věcí (to je kompaktnost výpočtů). Těch, kterých končí, je rekurzivně spočetně.

#### 4.1 Částečně rekurzivní funkcionál

Je rekurzivně spočetná  $\Phi$  množina trojic typu  $\langle \sigma, x, y \rangle$  taková, že  $\langle \sigma, x, y \rangle$  a  $\langle \sigma^1, x, y^2 \rangle$  (kde  $\sigma$  je začátek  $\sigma^1$ ), potom  $y = y^1$ .

$\sigma$  je kus orákula potřebný pro výpočet,  $x$  je vstup,  $y$  je výstup. Když už se to rozhodlo, tak to nesmí měnit názor.

Definujeme, že  $\Phi(\sigma)(x) \cong y \Leftrightarrow \langle \sigma, x, y \rangle \in \Phi$ .

Můžu  $\Phi$  aplikovat na množinu, získám funkci ( $\Phi(B)$  je funkce). Numerace částečně rekurzivních funkcionálů. Můžu očíslovat programy.

Existuje primitivně rekurzivní funkce (regularizační), že  $W_{\rho(z)} \subseteq W_z$ ,  $W_{\rho(z)}$  je částečně rekurzivní funkce. A  $W_z$  částečně rekurzivní funkcionál, potom  $W_z = W_{\rho(z)}$ .

**Věta 1** *Existují primitivně rekurzivní funkce  $\overline{S_m}$  takové, že  $\Phi_z(B)(x_1, \dots, x_m, y_1 \dots y_m) \cong \Phi_{\overline{z, x_1, \dots, x_m}}(B)(y_1, \dots, y_m)$ . Tedy, je to zacházení s programy bez závislosti na vstupu.*

Operace skoku = relativizovaný halting problem. Dá se to udělat úplně stejně, jako halting problem. Lze to iterovat.

Vlastnosti:

- $A'$  je  $A$ -rekurzivně spočetná.
- $A'$  není  $A$ -rekurzivní.
- $B \leq_1 A' \Leftrightarrow B$  je  $A$ -rekurzivně spočetná.
- $A$  je  $B$ -rekurzivně spočetná a  $B \leq_t C$ , potom  $A$  je  $C$ -rekurzivně spočetná.

$A$  je limitně vyčíslitelná, pokud nějakou dobu přejšíme a rozhodujeme, jestli tam prvek je, nebo není a nakonec se to stabilizuje.