

# Lineární algebra a optimalizace

Michal Vaner

2. ledna 2013

## 1 Vektorový prostor

Nechť  $(\mathbb{K}, +, \cdot)$  je těleso. Množina  $V$  spolu s operací  $+$  na  $V$ , a zobrazením  $\cdot : \mathbb{K} \times V \rightarrow V$  se nazývá **vektorový prostor**  $(V, +, \cdot)$ , splňuje-li následující axiomy:

- $\forall u, v, w \in V; u + (v + w) = (u + v) + w$
- $\forall u, v \in V; u + v = v + u$
- $\exists 0 \forall u \in V; 0 + u = u$ , kde  $0$  je nulový vektor.
- $\forall u \in V; u + (-u) = 0$
- $\forall a, b \in \mathbb{K} \forall u \in V; a \cdot (b \cdot u) = (a \cdot b) \cdot u$
- $\exists 1 \in \mathbb{K} \forall u \in V; 1 \cdot u = u$ ,  $1$  je jednotkový prvek  $\mathbb{K}$
- $\forall a \in \mathbb{K}; \forall u, v \in V; (a + b) \cdot u = a \cdot u + b \cdot u$
- $\forall a, b \in \mathbb{K}; \forall u \in V; a \cdot (u + v) = a \cdot u + a \cdot v$

Prvky tělesa  $\mathbb{K}$  se nazývají skaláry.

*Příklady:*

- **Triviální vektorový prostor**,  $V = 0$ , funguje nad libovolným tělesem.
- Prostor  $\mathbb{K}^n, n \in \mathbb{N}$  - **aritmetický vektorový prostor**, obsahuje uspořádané  $n$ -tice prvků z  $\mathbb{K}$ . Součet je po složkách a násobení také. Každé těleso lze vnímat jako vektorový prostor nad sebou samým ( $\mathbb{K}^1$ ).
- Matice řádu  $m \times n \Leftrightarrow \mathbb{K}^{m \cdot n}$ . Operace jsou stejně jako u předchozí.
- Polynomy nad  $\mathbb{K}$  přirozeného stupně.
- Spojité funkce nebo diferencovatelné funkce nebo funkce na  $R$ , na intervalu.

- Systém podmnožin  $A \subseteq S$ . Součet je symetrická difference (to co nemají společné),  $0 = \emptyset$ ,  $-A = \overline{A}$ . Lze chápat jako aritmetický vektorový prostor  $\mathbb{Z}_2^{|S|}$ .
- Přímka v prostoru, ale jen někdy (např, když obsahuje nulu).

Prvky  $0$  a  $-u$  jsou určeny jednoznačně. Stejně jako u skalárů.

$$\forall u \in V \forall a \in \mathbb{K}; 0 \cdot u = a \cdot 0 = 0.$$

$$0 \cdot u = 0 \cdot u + 0 = 0 \cdot u + 0 \cdot u - 0 \cdot u = (0 + 0 \cdot u - 0 \cdot u = 0.$$

$$a \cdot 0 = a \cdot 0 + 0 = a \cdot 0 + a \cdot 0 - a \cdot 0 = a \cdot (0 + 0) - a \cdot 0 = a \cdot 0 - a \cdot 0 = 0.$$

$$a \cdot u = 0 \Rightarrow a = 0 \vee u = 0$$

Sporem:

$$a \neq 0, u \neq 0$$

$$0 \neq u = 1 \cdot u = (a \cdot a^{-1}) \cdot u = a^{-1}(a \cdot u) = a^{-1} \cdot 0 = 0 \Rightarrow 0 \neq 0.$$

## 1.1 Podprostor

Nechť  $V$  je vektorový prostor nad tělesem  $\mathbb{K}$  a  $U \subset V$  taková:

- $\forall u, v \in U; u + v \in U$
- $\forall a \in \mathbb{K}, u \in U; a \cdot u \in U$

potom  $(U, +, \cdot)$  je **podprostor**  $V$ .

Každý podprostor je též vektorovým prostorem. (Stačí ověřit axiomy)

**Tvrzení:**

$(U_i, i \in I)$  je systém podprostorů vektorového systému  $V$ , pak průnik všech těchto je také podprostor vektorového prostoru  $V$ .

$U$  je průnik toho systému.  $\forall u, v \in U \Rightarrow \forall i \in I; u \in U_i \wedge v \in U_i \Rightarrow \forall i \in I; u + v \in U_i \Rightarrow u + v \in U$ . Pro násobek stejně.

Nechť  $V$  je vektorový prostor nad tělesem  $\mathbb{K}$  a  $X \subseteq V$ . Potom **podprostor generovaný**  $X$  je průnik všech  $U$  podprostorů  $V$  takových, že  $X \subseteq U$ . Značíme jej  $\mathcal{L}(X)$  a nazýváme ho též **lineárním obalem**  $X$ .

Nechť  $V$  je vektorový prostor nad  $\mathbb{K}$  a  $X \subset V$ . Potom lineární obal obsahuje právě všechny **lineární kombinace** vektorů z  $X$ .

$$\mathcal{L}(X) \{u; u = \sum_{i=1}^n a_i \cdot x_i; n \geq 0, \forall a \in \mathbb{K}, \forall x_i \in X\}.$$

**Důkaz:**

- Druhým způsobem je to podprostor obsahující  $X$ . Jednak, obsahuje to  $X$  (protože každý prvek lze v tom součtu s  $n = 1, a_1 = 1$  vytvořit). Jednak, určité to obsahuje součet dvou prvků tohoto (pro  $n$

součtu jednotlivých  $n$  sčítaných prvků a jednoduše součty dát za sebe, jsou komutativní, asociativní, takže se to může provést). A nakonec, násobek prvku tam je také, protože můžu znásobit každé  $a_i$  a vyjde mi násobek (což můžu, na  $\mathbb{K}$  je definované násobení a násobení je asociativní). Z toho důvodu to první je podmnožina toho druhého (toto je jedna z věcí, se kterou se dělá ten průnik).

- Není tam nic navíc. Pokud by tam některý prvek vygenerovaný tímto způsobem nebyl, pak jde postupným sčítáním a násobením vytvořit. Tudíž taková věc by nebyla podprostorem (nebyla by prostorem) a nedostane se mezi ony věci mezi kterými se dělá průnik. Tudíž to druhé je podmnožinou toho prvního.

## 1.2 Prostory určené maticí

Nechť  $A_{m \times n}$  je matice nad tělesem  $\mathbb{K}$ . **Sloupcový prostor**  $\mathcal{S}(A)$  je podprostor  $\mathbb{K}^m$  generovaný sloupci  $A$ .  $\mathcal{S}(A) = \{u, u \in \mathbb{K}^m, u = Ax \forall x\}$ . **Řádkový prostor**  $\mathcal{R}(A)$  je podprostor  $\mathbb{K}^n$  generovaný řádky. **Jádro** matice  $A$  je podprostor  $\mathbb{K}^n$  tvořený všemi řešeními homogenní soustavy  $Ax = 0$ . Značí se  $\text{Ker}(A)$ .

**Důkaz, že  $\text{Ker}(A)$  je podprostor  $\mathbb{K}^n$ :**

Určitě je to podmnožina  $\mathbb{K}^n$  - je to aritmetický vektor o  $n$  prvcích. A prostor to je také - obsahuje součet dvou prvků tohoto ( $0 + 0 = 0$ ) a násobky tohoto ( $a * 0 = 0$ ).

*Poznámka:*

Elementární úpravy nemění jádro matice ani  $\mathcal{R}(A)$ .

**Závislost jádra a řádkového prostoru:**

Nechť  $v \in \mathcal{R}(A)$ ,  $x \in \text{Ker}(A) \Rightarrow v^T x = 0$ ,  $v^T x$  je maticový součin (takže se smí násobit).  $v^T x = (A^T y)^T x = y^T (Ax) = y^T 0 = 0, y \in \mathbb{K}^m$

## 1.3 Lineární nezávislost

Nechť  $V$  je vektorový prostor nad  $\mathbb{K}$ . Daná  $n$ -tice vektorů  $v_1, v_2, \dots, v_n \in V$ . Nazvu ji **lineárně nezávislou**  $\Leftrightarrow a_1 v_1 + a_2 v_2 + \dots + a_n v_n = 0, a_1 = a_2 = \dots = a_n = 0$ . (Má jen triviální řešení).

*Poznámka:*

Nezáleží na pořadí vektorů.

*Poznámka:*

Je-li  $v_i = v_j, i \neq j \Rightarrow$  je lineárně závislé (např.  $a_i = 1, a_j = -1$ ). Tudíž se stačí omezit na množiny.

*Poznámka:*

$v_i = 0 \Rightarrow$  je lineárně závislá.

Nekonečná množina je lineárně nezávislá  $\Leftrightarrow$  všechny její konečné podmnožiny jsou lineárně nezávislé.

Množina  $\{v_1, v_2, \dots, v_n\}$  je lineárně závislá. Tudíž  $\exists a_1, a_2, \dots, a_n \exists i; a_i \neq 0 \wedge a_1 v_1 + a_2 v_2 + \dots + a_n v_n = 0$ .  $v_i = \frac{a_1 v_1 + \dots + a_{i-1} v_{i-1} + a_{i+1} v_{i+1} + \dots + a_n v_n}{a_i}$ . Tudíž lze vyjádřit ostatními vektory a je zbytečný.

$X \subseteq Y \wedge X$  závislá  $\Rightarrow Y$  je závislá.

$X \subseteq Y \wedge Y$  nezávislá  $\Rightarrow X$  je nezávislá.

$X$  je nezávislá  $\Leftrightarrow \forall u \in X; u \notin L(X \setminus u)$ .

### 1.3.1 Postup ověřování

$X = \{v_1, v_2, \dots, v_n\} \subseteq \mathbb{K}^n$ .

- Zkusit vyřešit a najít tu kombinaci, co „dělá problémy“. Řekne i kombinaci, při které se najde ten navíc. Pokud jsou tam volné proměnné, pak má více řešení a je závislá.
- Sestaví se matice  $B$  vektorů  $v_1, \dots, v_n$  po řádcích.  $B$  se převede do odstupňovaného tvaru.  $X$  je lineárně nezávislá,  $B'$  v odstupňovaném tvaru neobsahuje nulový řádek.

**Báze** vektorového prostoru  $V$  nazveme každé  $X \subseteq V$ , která je lineárně nezávislá a zároveň generuje celý prostor  $V$ . Složení každého prvku ve  $V$  z prvků  $X$  je jednoznačné.

Nechť  $X = (x_1, x_2, \dots, x_n)$  je složené uspořádání báze  $V$  nad  $K$ . Pro každý vektor  $u \in V$  nazveme **souřadnice** vzhledem k  $X$  ony koeficienty, které jsou potřeba pro získání tohoto vektoru. Značíme  $[u]_X$ .

**Kanonická báze**  $K$  prostoru  $V = \mathbb{K}^n$  obsahuje samé vektory s právě jednou 1 a zbytkem 0.

**Tvrzení:**

Nechť  $X$  je tělesová báze taková, že  $\mathcal{L}(X) = V$  a  $\forall Y \subset X; \mathcal{L}(Y) \neq V$ . Potom  $X$  je báze prostoru  $V$ .

Důkaz:

Generuje celý prostor (již z předpokladu). A při odebrání nějakého  $u$  do toho vektorového prostoru nebude toto  $u$  patřit.

Důsledek:

Z každého konečného počtu generátorů (těch co generuje prostor) lze vybrat bázi.

Důsledek:

Každý vektorový prostor má bázi. Bud' má konečný počet generátorů (pak viz výše).

**Lemma o výměně:**

Nechť  $u_1, u_2, \dots, u_n$  je systém generátorů  $V$  a  $u$  je libovolný vektor z  $V$ . Potom  $\forall i, u = \sum_{k=1}^n a_k u_k \wedge a_i \neq 0; u_1, u_2, \dots, u_{i-1}, u, u_{i+1}, \dots, u_n$  je také systém

generátorů. Tedy, pokud  $u \neq 0$ , pak můžu některý z oněch vektorů nahradit za něj.

Důkaz:

$$u = a_1 u_1 + a_2 u_2 + \dots + a_n u_n, a_i \neq 0$$

$$v_i = \left( \frac{a_1}{a_i} u_1 + \dots + \frac{a_n}{a_i} u_n \right) + \frac{1}{a_i} u$$

$$\forall w \in V, w = \sum k = 1^n b_k v_k, \quad \text{dosadím } v_1$$

$$w = \left( b_1 - \frac{b_i}{a_i} a_1 \right) u_1 + \dots$$

Tedy generuje celý prostor.

### Steinitzova věta o výměně:

Nechť  $V$  je vektorový prostor,  $X \subseteq V$  lineárně nezávislá a  $Y$  konečný systém generátorů. Potom  $|X| \leq |Y|$  a dále  $\exists Z \subseteq V$  platí, že:

- $\mathcal{L}(Z) = V$
- $|Z| = |Y|$
- $X \subseteq Z$
- $Z \setminus X \subseteq Y$

Důkaz:

Označím  $\{u_1, u_2, \dots, u_n\} = X \setminus Y$ , potom  $Z_0 = Y$ . Dále indukcí pro  $i = 1 \dots n$ .  $Z_{i-1}$  generuje  $V$ . Vyberu něco, co se dá vyměnit s  $u_i$  dle předchozího lemma (musí existovat, jinak je  $X$  závislá) a nedalo se to tam v předchozím kroku. Tudíž to pak generuje  $V$ .

To nakonec odpovídá všemu.

Důsledek:

Pokud má prostor  $V$  konečnou bázi, pak všechny jeho báze mají stejnou velikost. Vezmu báze  $X$  a  $Y$ , pak jedna je nezávislá a druhá generuje a naopak, každá je menší nebo rovna té druhé.

Důsledek 2:

Pokud má vektor  $V$  konečný systém generátorů, pak lze každou lineárně nezávislou množinu doplnit na bázi.

Nechť prostor  $V$  má konečnou bázi. Potom mohutnost libovolné jeho báze nazveme **dimenzí prostoru  $V$**  a značíme  $\dim(V)$ . Dále řekneme, že  $V$  je konečně generovaný.

### Pozorování:

Je-li  $W$  podprostor  $V$ , pak  $\dim(W) \leq \dim(V)$ . Báze  $W$  je nezávislá v  $V$ .

Dimenze aritmetických vektorových prostorů  $\dim(K^n) = n$  - kanonická báze má  $n$  prvků.

**Pozorování:**

Je-li matice  $A$  v odstupňovaném tvaru, pak nenulové řádky  $A$  jsou lineárně nezávislé, tudíž dimenze řádkového prostoru  $\dim(\mathcal{R}(A)) = \text{rank}(A)$ . Platí i v případě, že není v odstupňovaném tvaru.

Lze použít k výpočtu dimenze lineárního obalu něčeho.  $X = \{u_1, u_2, \dots, u_m\}$  a z těchto vektorů sestavíme matici. Převědeme na odstupňovaný tvar a spočítáme nenulové řádky.

**Věta:**

Nechť  $A \in \mathbb{K}^{m \times n}$ , potom  $\dim(\mathcal{R}(A)) = \dim(\mathcal{S}(A))$ .

- Násobení zleva regulární maticí nezmění dimenzi sloupcového prostoru. Vezmeme bázi  $\mathcal{S}(A)$ . Vynásobíme to maticí  $R$  a dokážeme, že je to báze  $\mathcal{S}(A')$ . Libovolný vektor z  $\mathcal{S}(A')$  vyjádříme jako lineární kombinaci vektorů toho prvního.

Dále se dokáže, že je lineárně nezávislá. (řešení regulární matice je jen triviální, vektory té původní jsou báze, takže nezávislé).

- U odstupňované matice se dimenze sloupcového i řádkového prostoru je stejný. Když se na ně podíváme - hodnota je nejvýše počet pivotů. Navíc generují celý svůj prostor (nejsou tam nuly). Je to tedy báze.

Důsledek:

Hodnota matice a hodnota transponované matice je stejný.

Důsledek:

Při násobení regulární maticí se mi hodnota matice nezmění.

Důsledek:

Při násobení neregulární maticí se dimenze sloupcového prostoru může zmenšit.

**Součet podprostorů**  $U$  a  $V$  je  $\mathcal{L}(U \cap V)$ . Říká se mu **Spojení**

**Věta o dimenzích průniku a spojení:**

$$\dim(U) + \dim(V) = \dim(U \cap V) + \dim(U + V)$$

Vezmeme si bázi průniku  $\{w_1, \dots, w_k\}$ . Doplníme na bázi vektoru  $U$   $\{u_1, \dots, u_k, u_1, \dots, u_n\}$  a obdobně pro  $V$ . Chceme dokázat, že  $\{w_1, \dots, w_k, u_1, \dots, u_n, v_1, \dots, v_m\}$  je báze. Jednak je systém generátorů,  $z = a + b, a \in U, b \in V$  - určitě lze cokoliv vyjádřit.

Nyní že je nezávislé. Vezme se nulový vektor a zkusí se vyjádřit. Převědeme se třeba  $V$  napravo. Levo patří do  $U$ , pravo do  $V$ . Je stejný, tudíž je v průniku.

$$\sum d_i w_i + \sum c_i v_i = 0$$

Toto je lineárně nezávislé (je z báze  $V$ ), všechny koeficienty musí být nula. Ale tudíž je to nulový vektor a to vlevo na začátku je také nezávislé (z báze  $U$ ).

Dimenze jádra je rovna počtu volných proměnných. Řešení jsou zapsaná jako lineární kombinace  $k$  vektorů ( $k$  je počet volných proměnných). Navíc jsou lineárně nezávislé (ve volných proměnných je schovaná v podstatě jedničková proměnná—po vynechání některých řádků).

Pro matici o  $A^{m \times n}$  součet hodnoty jádra a hodnoty matice je dohromady  $n$ . Převědeme si ji do odstupňovaného tvaru.  $U = RA$ .  $\text{rank}(U)$  je počet bázevých proměnných, což je  $n - k$ . A  $k$  je dimenze jádra. Při převádění se nemění ani hodnota ani dimenze.

Zobrazení  $f : U \rightarrow V, U, V$  jsou vektorové prostory nad tělesem  $\mathbb{K}$ . Řekneme že zobrazení je **lineární**, pokud:

- $\forall u, v \in U; f(u + v) = f(u) + f(v)$
- $\forall u \in U, \forall c \in \mathbb{K}; f(cu) = cf(u)$

**Složení 2 lineárních zobrazení je opět lineární zobrazení:**

$$g(f(u + v)) = g(f(u) + f(v)) = g(f(u)) + g(f(v))$$

Pro násobek obdobně.

**Pro popis zobrazení stačí znát zobrazení báze:**

Vezmeme libovolné  $u$ , zjistím souřadnice, aplikuji na obraz báze. Vůči sumě i násobkům se chová rozumě.

**Důsledek:**

Množina všech obrazů je podprostor a jeho dimenze je nejvýše dimenze původního prostoru.

### 1.3.2 Vyjádření báží

$V, W$  vektorové prostory nad  $K$ .  $X = (v_1, \dots, v_n), Y = (w_1, \dots, w_m)$  Potom lineární zobrazení  $f : V \rightarrow W$  nazveme matici  $[f]_{XY} \in K^{m \times n}$  sestavenou z vektorů obrazu báze  $X$  vůči bázi  $Y$ .

Matici přechodu pro identitu z jedné báze na druhou spočítám jako  $B^{-1}A$ . Lze spočítat elementárními úpravami  $(B|A) \sim (I|B^{-1}A)$ .

Převod lze provést pomocí přechodu přes kanonickou bázi.

Nechť  $V$  a  $W$  jsou vektorové prostory nad stejným tělesem  $K$ . Potom lineární zobrazení  $f : V \rightarrow W$  které je bijektivní nazýváme **izomorfizmem** prostorů  $V$  a  $W$ .

Pozorování:

Inverzní zobrazení je také izomorfizmem. Je určitě bijekcí. Sčítání funguje správně.  $f^{-1}(w + w') = f^{-1}(f(u) + f(u')) = f^{-1}(f(u + u')) = u + u' = f^{-1}(w) + f^{-1}(w')$ . Násobení obdobně.

**Věta o určení izomorfizmu:**

$V$  a  $W$  jsou vektorové prostory nad stejným  $K$  s konečnými bázemi. Potom

platí, že  $f : V \rightarrow W$  je izomorfismus právě když je matice zobrazení toho zobrazení regulární. Navíc také platí, matice inverzního zobrazení je inverzí matice zobrazení.

Předpokládám, že matice zobrazení  $[f]_{xy}$  je regulární. Vezmeme zobrazení  $[g]_{yx} = ([f]_{xy})^{-1}$ . Složení těchto zobrazení:  $[g \circ f]_{xx} = [g]_{yx}[f]_{xy} = I_n = [id]_{xx}$ . Tudíž musí být  $f$  prosté, kdyby se něco slilo, nemůžu se vrátit. Musí být také na, totéž jde udělat opačně. Tudíž je to izomorfismus.

Opačně: Vezmeme zobrazení  $f$  a  $f^{-1}$  (izomorfismus). Tam a zpět musí být identita, tudíž  $[f]_{xy}[f^{-1}]_{yx} = [id]_{xx} = I_n$ . Opačně také. Protože součinem nevzroste hodnota, takže musí být čtvercová a obě musí být stejné. Obě matice jsou tedy regulární a vzájemně inverzní.

Důsledek:

Každý vektorový prostor dimenze  $n$  nad  $K$  je izomorfismus s  $K^n$ . Zvolme si bázi  $X$  a zobrazení  $f : u \rightarrow [u]_x$  je izomorfismem — určení souřadnic, z nich se dá rekonstruovat.

Poznámka:

$\dim(\mathcal{L}(A)) = \dim(\mathcal{L}(RA))$  pro regulární  $R$  je izomorfismem  $f : u \rightarrow Ru$  mezi  $\mathcal{L}(a)$  a  $\mathcal{L}(RA)$ .

**Tvrzení:**

Nechť  $V$  a  $W$  jsou vektorové prostory nad  $K$  a množina  $Z$  všech lineárních zobrazení z  $V$  do  $W$ . Pak  $Z$  je vektorovým prostorem, definujeme-li součet a násobek následovně:  $(f + g)(x) = f(x) + g(x)$  a  $(af)(x) = af(x)$ .

Jednak to oboje je zobrazení (očividně). Je třeba ověřit, že toto zobrazení je lineární. Stačí jednoduše rozepsat.

Také je třeba ověřit všechny axiomy vektorového prostoru.

### 1.3.3 Řešení rovnic s lineárním zobrazením

$f : Ax = b$  lze chápat jako lineární zobrazení. **Tvrzení:**

Nechť  $f : V \rightarrow W$  lineární zobrazení. Potom platí  $\text{Ker}(f) = \{x \in V; f(x) = 0\}$  (**jádro zobrazení**) je podprostorem  $V$ . Pokud rovnice  $f(x) = b$  má alespoň jedno řešení  $x_0$ , potom každé řešení lze vyjádřit jako  $x = x_0 + x', x' \in \text{Ker}(f)$ .

### 1.4 Skalární součin

Nechť  $V$  je vektorový prostor nad  $\mathbb{C}$ . Zobrazení  $\langle u|v \rangle u, v \in V \rightarrow c \in \mathbb{C}$  se nazve **skalární součin**, jestliže splňuje:

- $\forall u \in V; \langle u|u \rangle = 0 \Leftrightarrow u = 0$
- $\forall u, v, w \in V; \langle u + v|w \rangle = \langle u|w \rangle + \langle v|w \rangle$
- $\forall u, v \in V, a \in \mathbb{C}; \langle au|v \rangle = a \langle u|v \rangle$



- $\forall u, v \in V; \langle v|u \rangle = \overline{\langle u|v \rangle}$
- $\forall u \in V; \langle u|u \rangle \geq 0$

Součin pro prostory nad  $\mathbb{R}$  se definuje stejně, jen se všechna  $\mathbb{C}$  zamění za  $\mathbb{R}$ .

Nechť  $V$  je prostor se skalárním součinem, potom **norma** definovaná skalárním součinem je dána předpisem  $\|u\| = \sqrt{\langle u|u \rangle}$ .

### Geometrická interpretace:

Norma říká, jak je vektor dlouhý. Lze určit vzdálenost vektorů  $(\|u - v\|)$ .  $\langle u|v \rangle$  odpovídá úhlu.

Pro standardní skalární součin na  $\mathbb{R}^n$  a z něj odvozenou normu platí,  $\langle u, v \rangle = \|u\| * \|v\| * \cos \varphi$ , kde  $\varphi$  je úhel mezi nimi sevřený.

Důkaz z obrázku a kosinovy věty.

### Cauchy-Swartzova nerovnost:

$V$  je prostor se skalárním součinem a z něj odvozenou normou. Potom platí,  $\forall u, v \in V; |\langle u|v \rangle| \leq \|u\| * \|v\|$

$$u = 0 \leq v = 0 \Rightarrow 0 \leq 0$$

$$0 \leq \|u + av\|^2 \leq \langle u + av|u + av \rangle = \langle u|u \rangle + a \langle v|u \rangle + \bar{a} \langle u|v \rangle + a\bar{a} \langle v|v \rangle$$

Dosadím  $a = -\frac{\langle u|v \rangle}{\langle v|v \rangle}$ , tedy:

$$\langle u|v \rangle \langle v|u \rangle \leq \langle u|u \rangle \langle v|v \rangle$$

To vlevo je násobení  $c \in \mathbb{C}$  s  $\bar{c}$ . Tedy po odmocnění to vyjde.

Důsledek:

Nerovnost mezi aritmetickým a geometrickým průměrem. Plyne z  $\vec{v} = (1, 1, \dots, 1)$  samých jedniček.

Důsledek:

Norma odvozená ze skalárního součinu splňuje trojúhelníkovou nerovnost.

$$\|u + v\| \leq \|u\| + \|v\|$$

$$\|u + v\| = \sqrt{\langle u|u \rangle + \langle u|v \rangle + \langle v|u \rangle + \langle v|v \rangle}$$

$\langle u|v \rangle + \langle v|u \rangle \leq 2|\langle u|v \rangle|$  Dosadím a použiju větu:

$$\leq \sqrt{\|u\|^2 + 2\|u\| * \|v\| + \|v\|^2} = \|u\| + \|v\|$$

Poznámka:

Normu lze definovat obecněji, axiomatically. Prostory s normou jsou to samé co metrické prostory (lze používat k měření vzdáleností).

Vektory  $u, v \in V$  se skalárním součinem nazveme **Kolmé/Ortogonalní**,  
 $\Leftrightarrow \langle u|v \rangle = 0$ .

Pozorování:

Systém kolmých vektorů je lineárně nezávislá. Důkaz sporem.

Nechť  $V$  je vektorový prostor se skalárním součinem a  $Z = (v_1, \dots, v_n)$  je jeho báze,  $\forall v \in Z; \|v\| = 1, \forall v_i, v_j \in Z; v_i \neq v_j \Rightarrow \langle v_i|v_j \rangle = 0$ , pak ji nazvu **Ortonormální**.

**Věta:**

Nechť  $(v_1, \dots, v_n)$  je ortonormální báze. Pak platí  $\forall u \in V; u = \sum_{i=1}^n \langle u|v_i \rangle v_i$ .  
Důkaz:

$$\langle u|v_i \rangle = \left\langle \sum_{j=1}^n a_j v_j \middle| v_i \right\rangle = \sum_{j=1}^n a_j \langle v_j|v_i \rangle = a_i$$

Koeficienty  $\langle u|v_i \rangle$  se nazývají **Fourierovy koeficienty** vektoru  $u$  vůči ortonormální bázi  $(v_1, \dots, v_n)$ .