

## Cíle přednášky

- naucit se nařizovat a analyzovat netriviální DS
- porozumet jejich chování - jak asymptoticky, tak na reálném počítací
- zajímá nás nejen chování v nejhorším případě, ale i průměrné / amortizované
- nebudujeme obecnou teorii všech DS, spíše ukazujeme na příkladech různé principy

## Povinnosti

- zkouška z programové lingvistiky
- započet:
  - 4 domácí úkoly po 100 bodech, je třeba získat alespoň 320 b.
  - úkol = implementace DS + měření + zpráva s grafem
  - na vypracování 3-4 týdny, první úkol zadáme dnes
  - výrazně doporučujeme názkovitou řečnickou → zadáváme centrálně, opravují, čítač
  - v náří lze použít i Java nebo C#, jiné po domluvě s čítačem
  - nepovídajte k uživateli/cíti kód v samotné implementaci DS → ani vector představují se RAM/ASM
  - programujte/píšte samostatně! (diskutovat můžete)
  - implementaci můžete zavést sami, ale musí být efektivní (asymptoticky alespoň jako ta z přednášky)

Literatura - viz web (<https://ujj.vcu.cz/vyuka/ds/>)

## Model počítací

- formálně to může být RAM (rozhodně ne Turingův stroj) [formalizace ASM]
- unikme adresovat: pole (převé velké), ~~paměť~~ adresovat (převé formátu)
  - cesta ("rozumně velká")
  - na data se odkazujeme uživateli (adresami v paměti)
- instrukce pracují v konst. čase
- paměť měříme v bunkách, které pojmenou 1 číslo/uživatel

\* vsak o rozlišených DS

## Amortizace

- pokus o postihnutí případů, když v posloužnosti operací jsou pomalejší operace velké

← "Nafukovací" pole - zpočátku fixní velikost (říkáme 1)

↓

- přidáváme na konec, když koli se pole naplní, realokujeme na 2x  
reprezentace posloužnosti

dáme: Append(x)  
At(i)

-  $n \times \text{Append}$

realokace trvá  $\Theta(n)$ ,  
ale deje se "malobod"

realokace trvá  $\Theta(n)$ ,  
ale deje se "malobod"

realokace trvá  $\Theta(n)$ ,  
ale deje se "malobod"

celkem jimi trváme čas  $\Theta(2^0 + \dots + 2^k) = \Theta(2^{k+1}) = \Theta(n)$

⇒  $\Theta(1)$  na 1 Append AMORTROVANÉ (TBD exactly)

AGREGAČNÍ  
METODA  
(postává celkový čas)

Co kdybychom pole číteli i zmenšovat? (ubírat prvky z konce)

- realokace při poklesu zaplnění pod polovinu kapacity nefunguje ( $\Theta(n)$  dlechadlo) ... problém: "skoro prázdné se stane skoro plný"
- lepší: realokujeme při poklesu pod čtvrtinu, vždy velikost  $\geq 1$

Veta: Postupnost libovolných n operací Append a RemoveTail trvá  $\Theta(n)$ .

Dle: Postupnost rozděluje na bloky, blok končí realokací (kromě posledního)

- v posl. bloku se nerealokuje  $\rightarrow$  nezaplní naši
- v 1. bloku trávíme čas  $\Theta(1)$  realokací velikosti 1  $\rightarrow$  OK
- ostatní bloky:
  - začaly realokací na kapacitu C, po něm blok obsahoval  $C/2$  prvků
    - na konci realokace budou nahrazeny ( $n_{\text{nov}} > C/2$  prvků)  
nebo delší ( $< C/4$  prvků)
  - $\Rightarrow$  realokace stála  $\Theta(C)$ ,  $\frac{n_{\text{nov}}}{n_{\text{star}}} > C/4$ , prvek }  $\Rightarrow \Theta(1)$
  - $\Rightarrow > C/4$  operací } na operaci

→ čas pomalých operací je ně "převzal" na ty rychlé.

### \* Binární počítadlo

- model: postupnost bitů (zapis čísla), zpočátku nulaří, operací jsme Inc
- Inc ve v.c. stojí  $\Theta(n)$
- Inc stojí  $\Theta(1 + \#1 \text{ na konci čísla})$ , což je oře  $\Theta(\# \text{ bitů})$
- uvažme, že autorizované Inc trvá  $\Theta(1)$
- Myšlenka: sponěme čas,  $1\$ \approx \text{čas na zpracování 1 číslice}$ 
  - prohlásíme, že Inc trvá 2 peníze - 1. spotřebujeme, 2. "uložíme na hrozí časy"

Invariant:  $\#\$ = \#1$

.....|01111|

↳ přepisujeme na 0, platíme z kasidy

↳ přepíšeme na 1: 1\\$ to stojí, 1\\$ dáváme do kasidy

informace s hustotou  
strukturní $\in [1/4, 1]$

PENÍZKOVÁ  
METODA

### Potenciálová metoda

Náš "účet" se chová jako nějaký potenciál ... Budeme ho nazvat  $\Phi$

- označme  $c_i$  skutečnou cenu i-tej operace

$a_i$  amort.

$\Phi_i$  potenciál po ~~i-th~~ po i-tej operaci

- pak platí:  $\Phi_0 = 0$ ,  $\forall i \Phi_i \geq 0$

$$\Phi_i = \Phi_{i-1} + (a_i - c_i) \quad \text{v minulém příkladu} \quad \Phi_0 = \#1$$

- pojďme to sfocit: zvolíme konkrétní  $\Phi$  a z toho vypočteme  $a_i = c_i + \underbrace{\Phi_i - \Phi_{i-1}}_{\Delta \Phi}$

- pro postupnost operací pak platí:

$$\sum_{i=1}^m c_i = \sum_{i=1}^m (a_i - \Phi_i + \Phi_{i-1}) = \left( \sum_{i=1}^m a_i \right) + \Phi_0 - \Phi_m$$

pokud  $\# \Phi_i \geq 0$ , je toto  $\leq 0$

$$\Phi_0 = 0$$

$\Downarrow$

$$\sum c_i \leq \sum a_i$$

Ale obecně stále  $\Phi_0 \leq \Phi_m$

(3)

Shrnutí: • obecně má platit  $\sum_i c_i \leq \sum_i a_i$  pro každou postupnost operací  
zadující počátečním stavem struktury

- existuje více možností, jak korektně zvládit amort. složitost  
(odpovídají různým potenciálům)

### BB[1/2]-strany (Lze vyvážité strany)

↳ varianta vyhledávacích stran s velice jednoduchým vyvážením a  $O(\log n)$  amort. na operaci

Napad: Aby byl strom log. hluboký, musí se velikosti (počtu) příliš lišit

... chceme poměr mezi 1:2 až 2:1, ale máme potřebovat podstrany  $\Rightarrow$  def. trochu jinak

Df: Mohutnost  $m(v)$  vrcholu  $v$  je  $\#$  potomků  $v$  (včetně)  $\leftarrow$  řemou žádost i  $T(v)$   
Stran je v rovnováze  $\Rightarrow$  všechny jsou  $v$ :  $m(s) \leq 2/3 m(v)$ . a pak  $m(v) = |T(v)|$

Lemmas: Strom na  $n$  vrcholech, který je v rovnováze, má hloubku  $O(\log n)$ .

### Udržování rovnováhy (jen pro Insert; Delete je snadné opravit)

- ve vrcholech si pamatujeme jejich  $m(v)$
- Insert přidá list  $\Rightarrow$  zvýšíme  $m(v)$  na cestě do kořene  
a kontrolujeme rovnováhu
- pokud pro nějaké  $v$  invariant neplatí, vybereme nejvyšší vrchol, vše pod ním rozbereme a postavíme znova dletoče vyvážené  $\Rightarrow$  čas  $O(m(v))$

Věta: Amort. složitost operace Insert je  $O(\log n)$ .

Dle: Zavedeme potenciál:  $\Phi := \sum_v \varphi(v)$

$$\varphi(v) := \begin{cases} |m(l(v)) - m(r(v))| & \text{je-li to aspoň 2} \\ 0 & \text{jinak} \end{cases}$$

$\hookrightarrow$  zvýšení  $m(v)$  na cestě zvýší  $\Phi \circ O(\log n)$  ] pokud nedošlo k přebudování,  
vychází amort. čas  $O(\log n)$

Přebudování ve  $v$ : Býlo  $|m(l(v))| > 2/3 m(v)$  ... proto  $m(r(v)) < 1/3 m(v)$   
takže  $\varphi(v) \geq 1/3 m(v)$

- toto přebudování klesne na 0
- ostatním vrcholům se  $\varphi(\cdot)$  nezmění

$$\Delta \Phi \leq -\frac{1}{3} m(v)$$

↓  
přebudování stojí  $O(m(v))$ ,  
takže se zaplatí z potenciálu

Pozn: Vyvážení pomocí mohutnosti: 1972 Edward Reingold - BB[α] strany  
ty se všem vyvážily rotacemi

$\hookrightarrow$  Všimněme si, jak jíme zacházel s konstantami